

Procedura di chiamata ad 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli associati, riservata a ricercatori a tempo indeterminato in servizio nell'Ateneo, ai sensi dell'Art. 24, c. 6 della L. 240/2010, Dipartimento di Ingegneria settore concorsuale 09/G1, S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA.

VERBALE N. 2

Alle ore 10:00 del giorno 13/04/2016 si è svolta la riunione in forma telematica tra i seguenti Professori:

- Prof.ssa Maria Domenica Di Benedetto – Ordinario del S.S.D. ING-INF/04 – Università degli Studi dell'Aquila
 - Prof. Alessandro De Luca – Ordinario del S.S.D. ING-INF/04 – Università degli Studi di Roma La Sapienza
 - Prof. Giovanni Ulivi – Ordinario del S.S.D. ING-INF/04 – Università degli Studi Roma Tre
- membri della Commissione nominata con D.R. n. 431-2016 del 07/04/2016.

La Commissione, presa visione delle domande e della documentazione inviata, delle pubblicazioni effettivamente inviate, delle eventuali esclusioni operate dagli uffici e delle rinunce sino ad ora pervenute, decide che il candidato da valutare ai fini della procedura è:

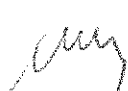
1. Andrea Gasparri.

I Commissari dichiarano di non avere relazioni di parentela ed affinità entro il 4° grado incluso con il candidato (art. 5 comma 2 D.lgs. 07.05.48 n. 1172). Dichiarano, altresì, che non sussistono le cause di astensione di cui all'art. 51 c.p.c..

La Commissione, quindi, procede a visionare la documentazione che il Candidato ha inviato ai commissari per via telematica e all'Università degli Studi Roma Tre in originale unitamente alla domanda di partecipazione al Concorso in oggetto. Il segretario, prof. Ulivi, verifica che la documentazione telematica è conforme a quella cartacea. Vengono, dunque, prese in esame solo le pubblicazioni corrispondenti all'elenco delle stesse allegato.

Il Presidente ricorda che le pubblicazioni redatte in collaborazione con i membri della Commissione e con i terzi possono essere valutate solo se rispondenti ai criteri individuati nella prima riunione.

Vengono esaminate le pubblicazioni del candidato Andrea Gasparri.



Il candidato dichiara di essere autore di 22 articoli su rivista a diffusione internazionale, 1 capitolo di libro e 62 articoli a conferenza internazionale. Inoltre, nei documenti presentati dichiara i seguenti indici bibliometrici: i) Scopus: 80 documenti indicizzati, 399 citazioni, h-index pari a 11; ii) Web of Knowledge: 62 documenti indicizzati, 174 citazioni, h-index pari a 7; iii) Google: 90 documenti indicizzati, 628 citazioni, h-index pari a 13.

L'attività di ricerca del Candidato si è prevalentemente concentrata sullo sviluppo di metodologie distribuite per la localizzazione, il coordinamento, la stima e l'ottimizzazione di sistemi multi-agente, con particolare attenzione nello specifico ai sistemi multi-robot, alle reti di sensori ed alla loro integrazione. Si tratta di tematiche tutte coerenti con la declaratoria del S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA.

Il Candidato presenta 10 pubblicazioni per la procedura comparativa in oggetto, tutte in collaborazione e pubblicate negli ultimi sei anni su riviste scientifiche di alta qualificazione, tutte con peer-review. Le pubblicazioni sono tutte su tematiche centrali al settore di ricerca e coerenti con l'attività di ricerca del candidato, la partecipazione a conferenze, i suoi inviti presso centri di ricerca internazionali. E' quindi evidente il contributo del candidato ai singoli articoli. La Commissione osserva inoltre che la pubblicazione n°10 è stata redatta in collaborazione (tra gli altri) con il prof. Ulivi, membro della Commissione stessa. Si verifica comunque che il relativo contenuto è nella linea di ricerca delle pubblicazioni n°7 e n°9 dove il prof. Ulivi non compare come autore e si può quindi attribuire anche per questa pubblicazione un contributo paritetico ai diversi autori.

Terminato l'esame delle pubblicazioni dell'unico Candidato partecipante, da parte di ciascun Commissario si procede all'esame del curriculum, dei titoli e delle pubblicazioni ai fini della formulazione dei giudizi singoli degli stessi Commissari. Successivamente, ciascun Commissario formula il proprio giudizio individuale e la Commissione quello collegiale.

I giudizi dei singoli commissari e quello collegiale sono riportati nell'Allegato A al presente verbale quale sua parte integrante.

Poiché il Candidato è l'unico partecipante alla valutazione comparativa in oggetto, la Commissione non può svolgere alcuna comparazione. La Commissione sulla base della valutazione collegiale formulata esprime il giudizio complessivo sul candidato. Il giudizio complessivo è riportato nell'Allegato B al presente verbale, che ne costituisce parte integrante.

Terminata la procedura di valutazione complessiva, il Presidente invita la Commissione ad indicare il vincitore della procedura di chiamata.

Tutti i Commissari esprimono un voto positivo per il Candidato. Pertanto la Commissione, all'unanimità dei componenti, indica il Candidato

ANDREA GASPARRI

vincitore della procedura di chiamata per la copertura di n. 1 posto di Professore universitario di II fascia per il settore concorsuale 09/G1, S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA Dipartimento di Ingegneria, Università degli Studi Roma Tre.

Il Presidente, preso atto di quanto sopra, invita la Commissione a redigere collegialmente la relazione in merito alla proposta di chiamata controllando gli allegati che ne fanno parte integrante. La relazione viene, infine, riletta dal Presidente ed approvata senza riserva alcuna dai Commissari, che la sottoscrivono. La relazione viene riportata nell'Allegato 2 al presente verbale e ne costituisce parte integrante.

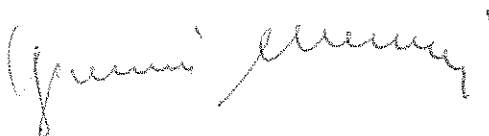
La Commissione viene sciolta alle ore 11:30.

Roma, 13/04/2016

Letto approvato e sottoscritto seduta stante.

per la Commissione

Prof. Giovanni Ulivi



ALLEGATO A
Giudizi sui titoli e sulle pubblicazioni:

CANDIDATO: Andrea Gasparri

Note generali

Dalla documentazione presentata si evince, tra l'altro, che:

Notizie biografiche

Il Candidato è nato nel 1979, si è laureato in Ingegneria Informatica presso l'Università degli Studi "Roma Tre" nel 2004, ha conseguito il dottorato di ricerca in Ingegneria Informatica ed Automazione presso l'Università degli Studi "Roma Tre" nel 2008, è risultato vincitore del bando "FIRB – Futuro in Ricerca 2008" con la proposta di progetto "NECTAR: Squadre cooperative ed interconnesse di Robot Autonomi" ed ha conseguito l'Abilitazione Scientifica Nazionale al ruolo di Professore Associato di Automatica (Automatica, 09/G1) nel 2014 (tornata 2013).

Il Candidato ha ricoperto i seguenti incarichi:

- Contratto triennale per giovane ricercatore FIRB (co.co.co triennale), con decorrenza dal 01/04/2008, per il progetto FIRB 2006 "Sistema avanzato di tracciatura delle merci nei trasporti intermodali",
- Contratto triennale per giovane ricercatore FIRB (co.co.co triennale), con decorrenza dal 01/12/2010, per il progetto FIRB "NECTAR: Squadre cooperative ed interconnesse di Robot Autonomi"
- Ricercatore universitario nel S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA presso l'Università degli Studi "Roma Tre" dal Marzo 2011 (Conferma in ruolo con decorrenza dal 16/03/2014)

Attività didattica

Il Candidato è stato affidatario dei seguenti insegnamenti:

1. Nell'A.A. 2015-16 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo" (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".
2. Nell'A.A. 2014-15 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo" (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".
3. Nell'A.A. 2013-14 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo" (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".

4. Nell'A.A. 2012-13 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria del Controllo e dei Sistemi" (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".
5. Nell'A.A. 2011-12 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria del Controllo e dei Sistemi" (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".
6. Nell'A.A. 2010-11 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo – I Modulo" (5 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".
7. Nell'A.A. 2009-10 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo – I Modulo" (5 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".
8. Nell'A.A. 2008-09 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo – I Modulo" (5 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".

Attività scientifica

L'attività di ricerca del Candidato si è prevalentemente concentrata sullo sviluppo di metodologie distribuite per la localizzazione, il coordinamento, la stima e l'ottimizzazione di sistemi multi-agente, con particolare attenzione nello specifico ai sistemi multi-robot, alle reti di sensori ed alla loro integrazione. Si tratta di tematiche tutte coerenti con la declaratoria del S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA.

Nei documenti dichiara di essere autore di 22 articoli su rivista a diffusione internazionale, 1 capitolo di libro e 62 articoli a conferenza internazionale. Inoltre, nei documenti presentati dichiara i seguenti indici bibliometrici:

- i) Scopus: 80 documenti indicizzati, 399 citazioni, h-index pari a 11;
- ii) Web of Knowledge: 62 documenti indicizzati, 174 citazioni, h-index pari a 7;
- iii) Google: 90 documenti indicizzati, 628 citazioni, h-index pari a 13.

Dalla documentazione risulta che il Candidato ha partecipato a progetti di ricerca di carattere nazionale ed europeo. In particolare, è stato coordinatore dell'unità "Roma Tre" per il progetto di ricerca "NECTAR: NETworked Cooperative Teams of Autonomous Robots". Bando FIRB - Programma "FUTURO IN RICERCA" 2008.

Dalla documentazione risulta che il Candidato ha avuto diverse esperienze di ricerca all'estero in centri di ricerca sia europei (Université Libre de Bruxelles) che

internazionali (University of South-California, University of Riverside, City College of New-York).

LAVORI SCIENTIFICI PRESENTATI:

Come indicato dal Bando il Candidato presenta le seguenti 10 pubblicazioni:

1. Gasparri, A.; Pascucci, F., "An Interlaced Extended Information Filter for Self-Localization in Sensor Networks," in IEEE Transactions on Mobile Computing, vol.9, no.10, pp.1491-1504, Oct. 2010 doi: 10.1109/TMC.2010.122
2. Brass, P.; Cabrera-Mora, F.; Gasparri, A.; Jizhong Xiao, "Multirobot Tree and Graph Exploration," in IEEE Transactions on Robotics, vol.27, no.4, pp.707-717, Aug. 2011 doi: 10.1109/TRO.2011.2121170
3. Gasparri, A.; Fiorini, F.; Di Rocco, M.; Panzieri, S., "A Networked Transferable Belief Model Approach for Distributed Data Aggregation," in IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics, Part B: Cybernetics, vol.42, no.2, pp.391-405, April 2012 doi: 10.1109/TSMCB.2011.2166955
4. Franceschelli, M.; Gasparri, A.; Giua, A.; Seatzu, C., "Decentralized estimation of Laplacian eigenvalues in multi-agent systems", Automatica, Volume 49, Issue 4, April 2013, Pages 1031-1036, ISSN 0005-1098, <http://dx.doi.org/10.1016/j.automatica.2013.01.029>.
5. Sabbatini, L.; Secchi, C.; Chopra, N.; Gasparri, A., "Distributed Control of Multirobot Systems With Global Connectivity Maintenance," in Robotics, IEEE Transactions on , vol.29, no.5, pp.1326-1332, Oct. 2013 doi: 10.1109/TRO.2013.2267971
6. Franceschelli, M.; Gasparri, A., "Gossip-Based Centroid and Common Reference Frame Estimation in Multiagent Systems," in IEEE Transactions on Robotics, vol.30, no.2, pp.524-531, April 2014 doi: 10.1109/TRO.2013.2291621
7. Williams, R.K.; Gasparri, A.; Priolo, A.; Sukhatme, G.S., "Evaluating Network Rigidity in Realistic Systems: Decentralization, Asynchronicity, and Parallelization," in IEEE Transactions on Robotics, vol.30, no.4, pp.950-965, Aug. 2014 doi: 10.1109/TRO.2014.2315713
8. Garone, E.; Gasparri, A.; Lamonaca, F., "Clock synchronization protocol for wireless sensor networks with bounded communication delays", Automatica, Volume 59, September 2015, Pages 60-72, ISSN 0005-1098, <http://dx.doi.org/10.1016/j.automatica.2015.06.014>.
9. Gasparri, A.; Williams, R.K.; Priolo, A.; Sukhatme, G.S., "Decentralized and Parallel Constructions for Optimally Rigid Graphs in \mathbb{R}^2 ," in IEEE Transactions on Mobile Computing, vol.14, no.11, pp.2216-2228, Nov. 1 2015 doi: 10.1109/TMC.2015.2393856
10. Carboni, D.; Williams, R.K.; Gasparri, A.; Ulivi, G.; Sukhatme, G.S., "Rigidity-Preserving Team Partitions in Multiagent Networks," in IEEE

Transactions on Cybernetics, vol.45, no.12, pp.2640-2653, Dec. 2015 doi:
10.1109/TCYB.2014.2378552

Tutte le pubblicazioni sono in collaborazione e pubblicate su rinomate e qualificate riviste scientifiche internazionali con peer-review.

ALTRI TITOLI

Il candidato presenta inoltre i seguenti altri titoli:

- 1) Titolo di Professore Aggregato per un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo", Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04) – A.A. 2013/2014, presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre"
- 2) Titolo di Professore Aggregato per un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo", Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04) – A.A. 2014/2015, presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre"

Giudizi individuali

Commissario: Prof. ssa Maria Domenica Di Benedetto

Il Candidato presenta un curriculum complessivo di ottima qualità che integra attività scientifica e attività didattica tutte pienamente pertinenti al settore scientifico disciplinare di riferimento. L'attività di ricerca, focalizzata nel settore dei sistemi multi-agente con controllo distribuito, dimostra nel suo sviluppo la capacità di ampliamento delle competenze metodologiche e degli interessi scientifici. Le pubblicazioni scientifiche sono in numero adeguato rispetto all'età accademica del Candidato e mostrano non solo un buon impatto, come risulta anche dagli indicatori bibliometrici considerati nella presente valutazione, ma anche una tendenza ad una costante crescita. Ottima la collaborazione con istituzioni internazionali. L'esperienza maturata nella partecipazione a progetti di ricerca è significativa e lascia presupporre che il Candidato possa assumere responsabilità nel coordinamento di progetti di ricerca finanziati con bandi competitivi. L'attività didattica è ottima e svolta con continuità su insegnamenti centrali al SSD.

Nel complesso il giudizio sul Candidato è di piena idoneità alla posizione messa a bando.

Commissario: Prof. Alessandro De Luca

Il Candidato presenta un curriculum di profilo elevato, considerato il numero complessivo di pubblicazioni, il coinvolgimento in progetti nazionali e internazionali, e i periodi di permanenza all'estero (anche su invito dei centri di ricerca). Le

pubblicazioni scientifiche sono ritenute di ottimo valore, tenuto conto della loro originalità, del livello di innovazione, del rigore metodologico utilizzato, della rilevanza della collocazione editoriale, nonché della pertinenza al SSD ING-INF-04, e della coerenza dell'intera attività scientifica. Anche l'attività didattica nell'ambito del SSD è ritenuta pienamente adeguata. Complessivamente il giudizio sul candidato è ottimo.

Commissario: Prof. Giovanni Ulivi

Il Candidato ha svolto un'attività scientifica molto ampia, parzialmente svolta in importanti istituzioni di ricerca internazionali che trova riscontro in numerose pubblicazioni ed è interamente congruente con la tematiche del SSD. Spesso i risultati sono corroborati da un'adeguata sperimentazione in laboratorio. Il contributo del Candidato all'attività di ricerca riportata nelle pubblicazioni è significativo. Il Candidato ha anche svolto una buona attività didattica, tutta pertinente al settore scientifico disciplinare.

Sulla base dei criteri individuati, complessivamente il giudizio sul candidato è molto positivo.

Giudizio collegiale

CANDIDATO: Andrea Gasparri .

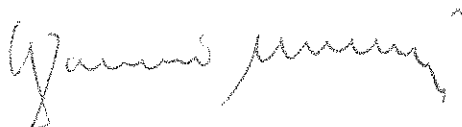
Il Candidato presenta un'ottima progressione di carriera in termini di attività di ricerca, attività didattica, partecipazione a progetti di ricerca e relazioni internazionali. Il profilo del Candidato è pienamente rispondente al settore scientifico disciplinare ING-INF/04.

Le pubblicazioni presentate hanno notevoli doti di originalità, buon livello di innovazione e rigore metodologico, un'ottima collocazione editoriale e un buon impatto nell'area scientifica. La tematica principale è lo sviluppo di metodologie distribuite per la localizzazione, il coordinamento, la stima e l'ottimizzazione di sistemi multi-agente. Nelle pubblicazioni presentate l'apporto del candidato è sempre rilevante.

La Commissione, viste le valutazioni individuali sul curriculum, sui titoli e le pubblicazioni del Candidato, esprime un giudizio ottimo e di piena idoneità alla posizione messa a bando di professore associato.

per la Commissione

Prof. Giovanni Ulivi



ALLEGATO B
Giudizi complessivi della Commissione

candidato: Andrea Gasparri

Poiché il Candidato è l'unico partecipante alla valutazione comparativa in oggetto, la Commissione non può svolgere alcuna comparazione.

Il Candidato presenta un'ottima progressione di carriera in termini di attività di ricerca, attività didattica, partecipazione a progetti di ricerca e relazioni internazionali. Il profilo del Candidato è pienamente rispondente al settore scientifico disciplinare ING-INF/04.

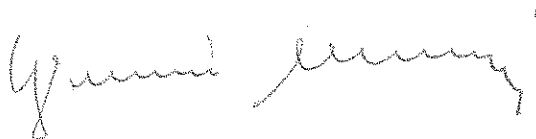
Le pubblicazioni presentate hanno notevoli doti di originalità, buon livello di innovazione e rigore metodologico, un'ottima collocazione editoriale e un buon impatto nell'area scientifica. La tematica principale è lo sviluppo di metodologie distribuite per la localizzazione, il coordinamento, la stima e l'ottimizzazione di sistemi multi-agente. Nelle pubblicazioni presentate l'apporto del candidato è sempre rilevante.

La Commissione, viste le valutazioni individuali sul curriculum, sui titoli e le pubblicazioni del Candidato, esprime un giudizio ottimo e di piena idoneità alla posizione messa a bando di professore associato.

La commissione esprime un giudizio complessivo sul Candidato Andrea Gasparri, ottimo e di piena idoneità alla posizione di professore associato messa a bando, come emerge dai giudizi singoli e collegiale, come emerge dai giudizi singoli e dal giudizio collegiale.

per la Commissione

Prof. Giovanni Ulivi



ALLEGATO 2

RELAZIONE della commissione giudicatrice della procedura di chiamata ad 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli associati, riservata a ricercatori a tempo indeterminato in servizio nell'Ateneo, ai sensi dell'Art. 24, c. 6 della L. 240/2010, Dipartimento di Ingegneria settore concorsuale 09/G1, S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA e bandita con D.R. del 02/03/2016 (rep. 257-2016, prot. 58978).

La commissione giudicatrice per la procedura di chiamata ad 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli associati, si è riunita nei seguenti giorni ed orari:

I riunione: giorno 12/04/2016 dalle ore 11:00 alle ore 11:30;

II riunione: giorno 13/04/2016 dalle ore 10:00 alle ore 12:00;

La Commissione ha tenuto complessivamente n. 2 riunioni iniziando i lavori il 12/04/2016 e concludendoli il 13/04/2016.

- Nella prima riunione la Commissione ha fissato i criteri di massima per la valutazione dei Candidati;

- nella seconda riunione la Commissione ha valutato sia individualmente che collegialmente il curriculum, i titoli e le pubblicazioni dei Candidati; ha quindi espresso il giudizio complessivo sui Candidati ed ha deliberato il nome del vincitore della procedura comparativa.

La Commissione redige la seguente relazione in merito alla proposta di chiamata del Prof. Andrea Gasparri vincitore della procedura di chiamata ad 1 posto di professore universitario di ruolo, fascia degli associati, presso l'Università degli Studi Roma Tre riservata ai Ricercatori a tempo indeterminato in servizio nell'Ateneo, ai sensi dell'Art. 24, c. 6 della L. 240/2010, Dipartimento di Ingegneria, settore concorsuale 09/G1, S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA.

Il Candidato Andrea Gasparri presenta una documentazione da cui si evince , tra l'altro quanto segue:

Notizie biografiche

Il Candidato è nato nel 1979, si è laureato in Ingegneria Informatica presso l'Università degli Studi "Roma Tre" nel 2004, ha conseguito il dottorato di ricerca in Ingegneria Informatica ed Automazione presso l'Università degli Studi "Roma Tre" nel 2008, è risultato vincitore del bando "FIRB – Futuro in Ricerca 2008" con la proposta di progetto "NECTAR: Squadre cooperative ed interconnesse di Robot

Autonomi” ed ha conseguito l’Abilitazione Scientifica Nazionale al ruolo di Professore Associato di Automatica (Automatica, 09/G1) nel 2014 (tornata 2013).

Il Candidato ha ricoperto i seguenti incarichi:

- * Contratto triennale per giovane ricercatore FIRB (co.co.co triennale), con decorrenza dal 01/04/2008, per il progetto FIRB 2006 “Sistema avanzato di tracciatura delle merci nei trasporti intermodali”,
- * Contratto triennale per giovane ricercatore FIRB (co.co.co triennale), con decorrenza dal 01/12/2010, per il progetto FIRB “NECTAR: Squadre cooperative ed interconnesse di Robot Autonomi”
- * Ricercatore universitario nel S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA presso l’Università degli Studi “Roma Tre” dal Marzo 2011 (Conferma in ruolo con decorrenza dal 16/03/2014)

Attività didattica

Il Candidato è stato affidatario dei seguenti insegnamenti:

1. Nell’A.A. 2015-16 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso “Teoria dei Sistemi e del Controllo” (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell’Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell’Università degli Studi “Roma Tre”.
2. Nell’A.A. 2014-15 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso “Teoria dei Sistemi e del Controllo” (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell’Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell’Università degli Studi “Roma Tre”.
3. Nell’A.A. 2013-14 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso “Teoria dei Sistemi e del Controllo” (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell’Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell’Università degli Studi “Roma Tre”.
4. Nell’A.A. 2012-13 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso “Teoria del Controllo e dei Sistemi” (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell’Automazione (270/04), presso il Dipartimento di Ingegneria dell’Università degli Studi “Roma Tre”.
5. Nell’A.A. 2011-12 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso “Teoria del Controllo e dei Sistemi” (12 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell’Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell’Università degli Studi “Roma Tre”.
6. Nell’A.A. 2010-11 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso “Teoria dei Sistemi e del Controllo – I Modulo” (5 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell’Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell’Università degli Studi “Roma Tre”.
7. Nell’A.A. 2009-10 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso “Teoria dei Sistemi e del Controllo – I Modulo” (5 CFU), Laurea

Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".

8. Nell'A.A. 2008-09 ha ottenuto un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo – I Modulo" (5 CFU), Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04), presso la facoltà di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre".

Attività scientifica

L'attività di ricerca del Candidato si è prevalentemente concentrata sullo sviluppo di metodologie distribuite per la localizzazione, il coordinamento, la stima e l'ottimizzazione di sistemi multi-agente, con particolare attenzione nello specifico ai sistemi multi-robot, alle reti di sensori ed alla loro integrazione. Si tratta di tematiche tutte coerenti con la declaratoria del S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA.

Nei documenti dichiara di essere autore di 22 articoli su rivista a diffusione internazionale, 1 capitolo di libro e 62 articoli a conferenza internazionale. Inoltre, nei documenti presentati dichiara i seguenti indici bibliometrici:

- i) Scopus: 80 documenti indicizzati, 399 citazioni, h-index pari a 11;
- ii) Web of Knowledge: 62 documenti indicizzati, 174 citazioni, h-index pari a 7;
- iii) Google: 90 documenti indicizzati, 628 citazioni, h-index pari a 13.

Dalla documentazione risulta che il Candidato ha partecipato a progetti di ricerca di carattere nazionale ed europeo. In particolare, è stato coordinatore dell'unità "Roma Tre" per il progetto di ricerca "NECTAR: Networked Cooperative Teams of Autonomous Robots". Bando FIRB - Programma "FUTURO IN RICERCA" 2008.

Dalla documentazione risulta che il Candidato ha avuto diverse esperienze di ricerca all'estero in centri di ricerca sia europei (Université Libre de Bruxelles) che internazionali (University of South-California, University of Riverside, City College of New-York).

LAVORI SCIENTIFICI PRESENTATI:

Come indicato dal Bando il Candidato presenta le seguenti 10 pubblicazioni:

- 1) Gasparri, A.; Pascucci, F., "An Interlaced Extended Information Filter for Self-Localization in Sensor Networks," in IEEE Transactions on Mobile Computing, vol.9, no.10, pp.1491-1504, Oct. 2010 doi: 10.1109/TMC.2010.122
- 2) Brass, P.; Cabrera-Mora, F.; Gasparri, A.; Jizhong Xiao, "Multirobot Tree and Graph Exploration," in IEEE Transactions on Robotics, vol.27, no.4, pp.707-717, Aug. 2011 doi: 10.1109/TRO.2011.2121170
- 3) Gasparri, A.; Fiorini, F.; Di Rocco, M.; Panzieri, S., "A Networked Transferable Belief Model Approach for Distributed Data Aggregation," in

- IEEE Transactions on Systems, Man, and Cybernetics, Part B: Cybernetics, vol.42, no.2, pp.391-405, April 2012 doi: 10.1109/TSMCB.2011.2166955
- 4) Franceschelli, M.; Gasparri, A.; Giua, A.; Seatzu, C., "Decentralized estimation of Laplacian eigenvalues in multi-agent systems", Automatica, Volume 49, Issue 4, April 2013, Pages 1031-1036, ISSN 0005-1098, <http://dx.doi.org/10.1016/j.automatica.2013.01.029>.
 - 5) Sabattini, L.; Secchi, C.; Chopra, N.; Gasparri, A., "Distributed Control of Multirobot Systems With Global Connectivity Maintenance," in Robotics, IEEE Transactions on , vol.29, no.5, pp.1326-1332, Oct. 2013 doi: 10.1109/TRO.2013.2267971
 - 6) Franceschelli, M.; Gasparri, A., "Gossip-Based Centroid and Common Reference Frame Estimation in Multiagent Systems," in IEEE Transactions on Robotics, vol.30, no.2, pp.524-531, April 2014 doi: 10.1109/TRO.2013.2291621
 - 7) Williams, R.K.; Gasparri, A.; Priolo, A.; Sukhatme, G.S., "Evaluating Network Rigidity in Realistic Systems: Decentralization, Asynchronicity, and Parallelization," in IEEE Transactions on Robotics, vol.30, no.4, pp.950-965, Aug. 2014 doi: 10.1109/TRO.2014.2315713
 - 8) Garone, E.; Gasparri, A.; Lamonaca, F., "Clock synchronization protocol for wireless sensor networks with bounded communication delays", Automatica, Volume 59, September 2015, Pages 60-72, ISSN 0005-1098, <http://dx.doi.org/10.1016/j.automatica.2015.06.014>.
 - 9) Gasparri, A.; Williams, R.K.; Priolo, A.; Sukhatme, G.S., "Decentralized and Parallel Constructions for Optimally Rigid Graphs in \mathbb{R}^2 ," in IEEE Transactions on Mobile Computing, vol.14, no.11, pp.2216-2228, Nov. 1 2015 doi: 10.1109/TMC.2015.2393856
 - 10) Carboni, D.; Williams, R.K.; Gasparri, A.; Ulivi, G.; Sukhatme, G.S., "Rigidity-Preserving Team Partitions in Multiagent Networks," in IEEE Transactions on Cybernetics, vol.45, no.12, pp.2640-2653, Dec. 2015 doi: 10.1109/TCYB.2014.2378552

Tutte le pubblicazioni sono in collaborazione e pubblicate su rinomate e qualificate riviste scientifiche internazionali peer-reviewed.

ALTRI TITOLI

Il candidato presenta inoltre i seguenti altri titoli:

- 1) Titolo di Professore Aggregato per un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo", Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04) – A.A. 2013/2014, presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre"
- 2) Titolo di Professore Aggregato per un contratto di docenza per la supplenza del corso "Teoria dei Sistemi e del Controllo", Laurea Magistrale in Ingegneria Gestionale e dell'Automazione (270/04) – A.A. 2014/2015, presso il Dipartimento di Ingegneria dell'Università degli Studi "Roma Tre"

Poiché il Candidato era l'unico partecipante alla valutazione comparativa in oggetto, la Commissione non ha potuto svolgere alcuna comparazione.

La Commissione ha espresso un giudizio complessivo sul Candidato Andrea Gasparri ottimo e di piena idoneità alla posizione di professore associato messa a bando, come è emerso dai giudizi singoli e collegiali.

Tutti i Commissari hanno espresso un voto positivo per il Candidato. Pertanto, la Commissione, all'unanimità dei componenti, ha indicato il Candidato

Andrea Gasparri

vincitore della procedura di chiamata per la copertura di n. 1 posto di Professore universitario di II fascia per il settore concorsuale 09/G1, S.S.D. ING-INF/04 AUTOMATICA Dipartimento di Ingegneria, Università degli Studi Roma Tre.

Il Prof. Giovanni Ulivi Segretario della presente Commissione, su mandato del Presidente prof. Maria Domenica Di Benedetto, si impegna a consegnare tutti gli atti concorsuali (costituiti da una copia dei verbali delle singole riunioni, dei quali costituiscono parte integrante i giudizi individuali e collegiali espressi su ciascun candidato, ed una copia della relazione), al Responsabile del Procedimento.

La Commissione viene sciolta alle ore 12:00

Letto approvato e sottoscritto seduta stante.

Roma, 13 aprile 2016

per la Commissione

